

CGC-80

协作型平行电爪

DH-ROBOTICS



■ 抓持力(单侧)

20~80 N

■ 总行程(对心)

10 mm

■ 产品参数

最大推荐负载*	1.5 kg
位置重复精度	± 0.03 mm
打开/闭合时间	0.2 s/0.2 s
传动方式	齿轮齿条+直线导轨
重量	1.5 kg
运行噪音	< 50 dB

■ 运行环境

通讯协议

标配: Modbus RTU (RS485), Digital I/O
选配: TCP/IP, USB2.0, CAN2.0A, PROFINET, EtherCAT

工作电压

24 V DC ± 10%

额定电流

0.3 A

峰值电流

1 A

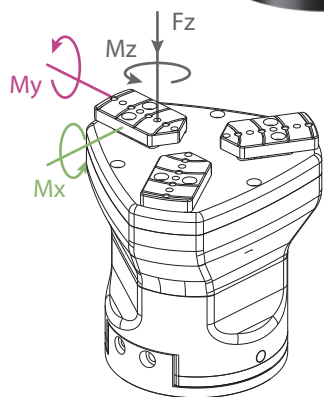
防护等级

IP 67

推荐使用环境

0~40°C, 85% RH 以下

*取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素, 抓取物体的重心偏移也会影响到负载, 如有问题请咨询我们。



垂直方向容许静负荷

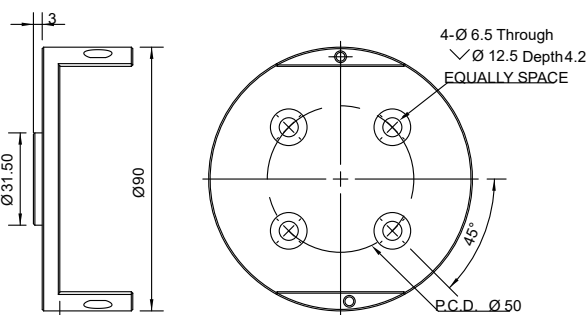
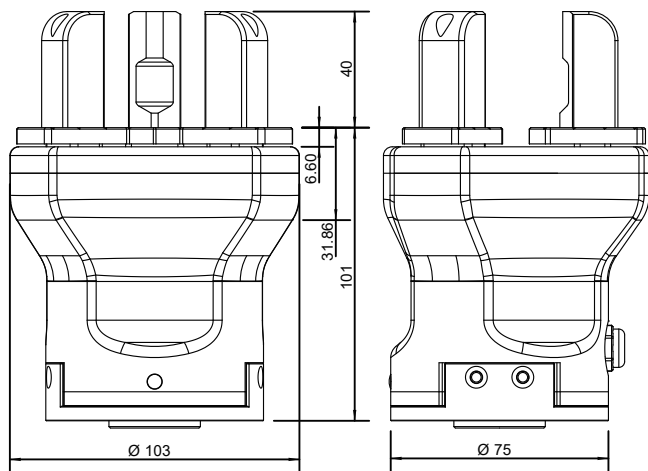
Fz: 200 N

负载允许力矩

Mx: 2.5 N·m

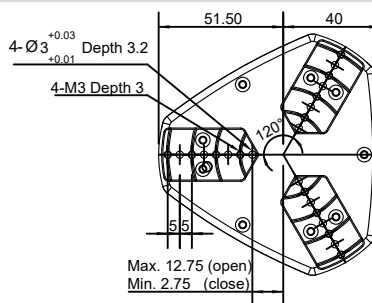
My: 2 N·m

Mz: 3 N·m



■ 符合ISO 9409-1-50-4-M6的标准法兰

*如需定制法兰, 建议根据机器人安装孔位进行设计, 或联系我们



■ 定制手指安装尺寸