

# PGI系列 工业平行电爪

PGI-140-80

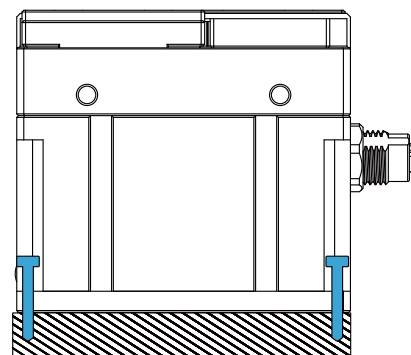
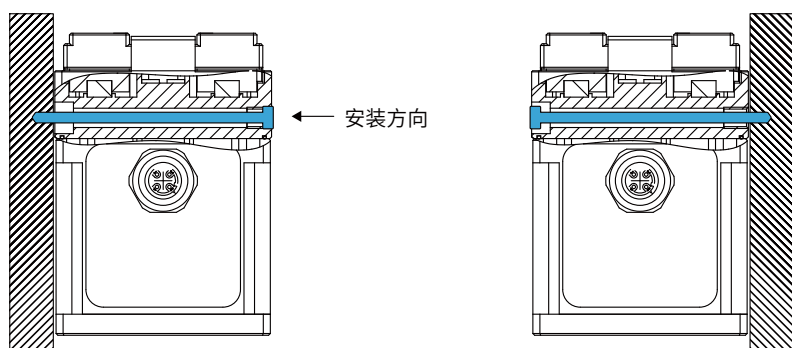


基于工业上“长行程、大负载、高防护等级”的需求，大寰机器人自主研发了 PGI 系列工业型平行电爪。目前，该款电爪广泛应用于各工业场景。



## 安装方式

- 1.前后安装:使用安装板螺孔安装
- 2.底面安装:在底部螺孔安装法兰



## 产品特点

### ● 长行程

工业大行程夹爪，总行程达到 80 mm，配合指尖，可稳定抓取中大型物体，适应更多工业场景。

### ● 高防护等级

防护等级达到 IP54，可应对复杂工况，灰尘环境和液体飞溅均不会对产品运行造成影响。

### ● 大负载

单侧抓持力最高达到 140 N，最大推荐负载为 3 kg，满足更多样的抓取需求。

## 应用场景

工业场景下对大重量工件的夹取、搬运与组装等应用，多用于新能源、汽车零部件、机械加工、3C 电子等行业。





## 选型方式

夹爪系列号 Gripper Series	夹持力 Gripping Force	行程 Stroke	抱闸版本 Brake	出线方式 Cable Mounting Direction	通讯协议 Communication	电缆配置 Cable Length	定制内容 Customized *①
<b>PGI</b>	<b>140</b>	<b>80</b>	<b>W</b>	<b>S</b>	<b>M/NN</b>	<b>L3</b>	<b>0</b>
本款型号	最大夹持力	总行程	<b>W</b> 带抱闸	<b>S</b> 侧面	<p><b>默认配置</b></p> <p><b>M</b> Modbus(RS485) <b>NN</b> Digital I/O(NPN/NPN)</p> <p><b>选项配置</b></p> <p><b>PP</b> Digital I/O(PNP/PNP) <b>PN</b> Digital I/O(PNP/NPN) <b>NP</b> Digital I/O(NPN/NPN) <b>T</b> TCP/IP <b>C</b> CAN2.0A <b>E</b> EtherCAT <b>CM</b> 定制通讯协议</p>	<p><b>常规配线</b></p> <p><b>L1</b> 1米 <b>L1.5</b> 1.5米 <b>L3</b> 3米 <b>L5</b> 5米</p> <p><b>选配短线</b></p> <p><b>+Wx</b> *①</p>	<p><b>默认配置</b></p> <p><b>0</b> 无特殊定制 <b>J</b> 定制指尖 <b>CC</b> 定制线缆 <b>CF</b> 定制法兰 <b>CG</b> 定制导轨 <b>CS</b> 定制软件 <b>ST</b> 定制表面处理 <b>IPxx</b> 特定IP等级 <b>xxV</b> 特定工作电压 <b>L</b> 低温版本</p>

\*① 注:短线对应表位于P74

\*② 注:定制费用需咨询公司销售人员

## 技术参数

### 性能参数

抓持力(单侧)	40~140 N
总行程	80 mm
最大推荐负载*	3 kg
打开/闭合时间	0.7 s/0.7 s
位置重复精度	± 0.03 mm
运行噪音	< 50 dB
重量	1 kg(不含手指)
传动方式	精密行星减速器+齿轮齿条
尺寸	95 mm x 67.1 mm x 86 mm

### 运行环境

通讯协议	标配: Modbus RTU(RS485), Digital I/O 选配: TCP/IP, USB2.0, CAN2.0A, PROFINET, EtherCAT
工作电压	24 V DC ± 10%
额定电流	0.5 A
峰值电流	1.2 A
防护等级	IP 54
推荐使用环境	0~40°C, 85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS

● 驱控一体  
Integrated Design

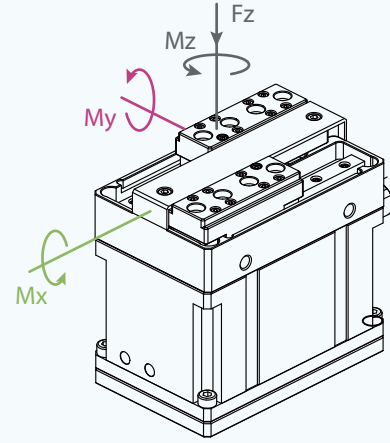
● 夹持力可调  
Gripping Force Adjustable

● 位置可调  
Position Adjustable

● 速度可调  
Speed Adjustable

● 掉落检测  
Drop Detection

●○ 自锁功能  
Self-locking Mechanism



### 垂直方向容许静负荷

**Fz:** 300 N

### 负载允许力矩

**Mx:** 7 N·m

**My:** 7 N·m

**Mz:** 7 N·m

\*取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

## 技术尺寸图

