

# PGE系列 工业薄型平行电爪

PGE-2-12  
PGE-5-26  
PGE-8-14  
PGE-15-10  
PGE-15-26  
PGE-50  
PGE-100-26

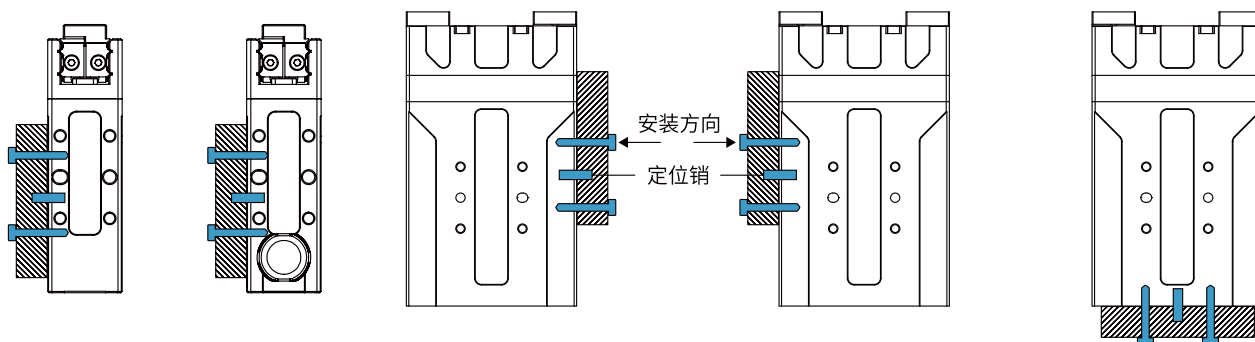


PGE 系列是大寰自主研发生产的工业薄型平行电爪,以其精密力控、精巧体积、快速响应,成为工业电爪领域的主流产品。

## 安装方式



- 1.前面安装: 使用前面螺孔安装
- 2.后面安装: 使用后面螺孔安装
- 3.右侧安装: 使用右侧螺孔安装
- 4.左侧安装: 使用左侧螺孔安装
- 5.底面安装: 使用底面螺孔安装



## 产品特点

### ● 小体积 | 安装灵活

最薄处仅 18 mm, 结构紧凑、支持至少五种灵活安装方式应对夹持任务需求, 节约设计空间。

### ● 快速响应

开闭时间最快可达 0.15 s / 0.15 s, 可满足生产线高速稳定的夹持需求。

### ● 精确力控

采用特殊传动设计与驱动算法补偿, 抓取力连续可调, 最高可实现 0.1 N 为单位的力重复精度\*。

\*具体适用型号请咨询销售人员

## 应用场景

对力控或柔性有需求的场景, 如半导体、3C 电子、医疗自动化等行业中的组装、分拣与上下料等多种应用。



# PGE-2-12

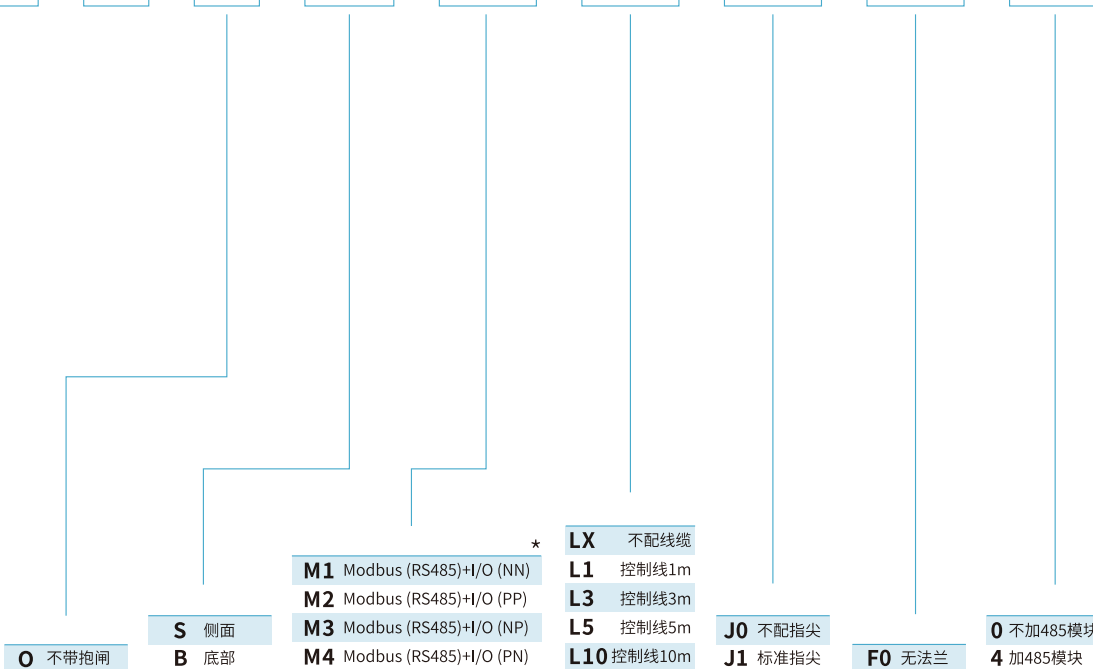
工业薄型平行电爪  
Slim-type Electric Parallel Gripper



## 选型方式

夹爪系列号    夹持力    行程    抱闸    出线方式    通讯协议    电缆配置    指尖选项    法兰选项    配置情况

**PGE** - **2** - **12** - **O** - **S** - **M1** - **L5** - **J0** - **F0** - **0**



\*注:  
I/O(NN): NPN/NPN  
I/O(PP): PNP/PNP  
I/O(NP): NPN/PNP  
I/O(PN): PNP/NPN

- LX** 不配线缆
- L1** 控制线1m
- L3** 控制线3m
- L5** 控制线5m
- L10** 控制线10m
- M1** Modbus (RS485)+I/O (NN)
- M2** Modbus (RS485)+I/O (PP)
- M3** Modbus (RS485)+I/O (NP)
- M4** Modbus (RS485)+I/O (PN)

- O** 不带抱闸
- S** 侧面
- B** 底部
- J0** 不配指尖
- J1** 标准指尖
- F0** 无法兰
- 0** 不加485模块
- 4** 加485模块



# PGE-5-26

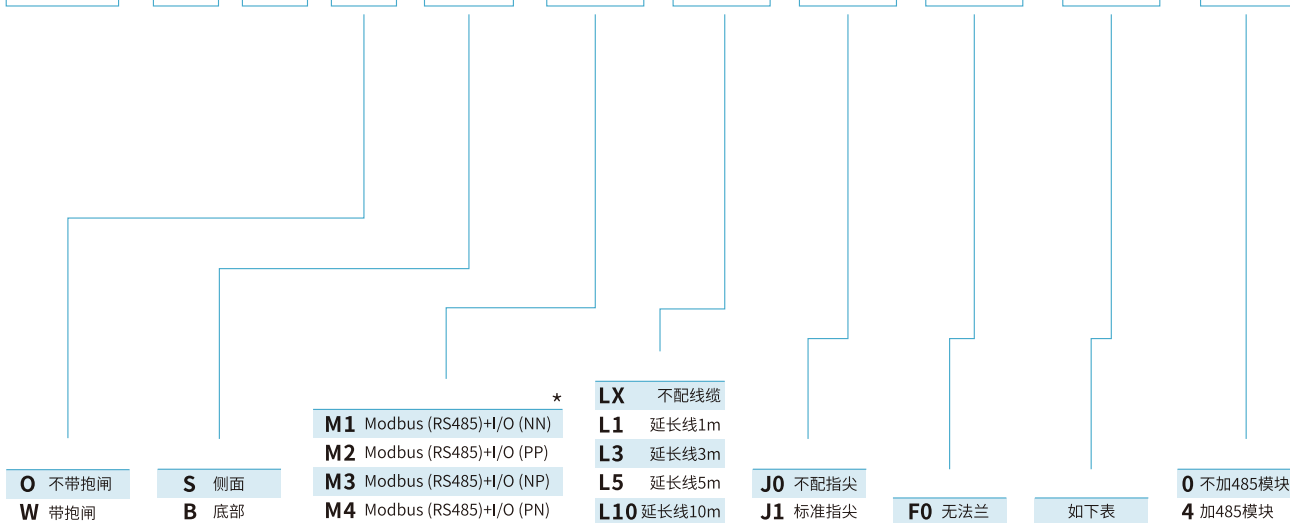
工业薄型平行电爪  
Slim-type Electric Parallel Gripper



## 选型方式

夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况

**PGE** - **5** - **26** - **O** - **S** - **M1** - **L5** - **J0** - **F0** - **00** - **0**



\*注:

I/O(NN): NPN/NPN  
I/O(PP): PNP/PNP  
I/O(NP): NPN/PNP  
I/O(PN): PNP/NPN

<b>00</b> 不配短线	<b>01</b> 艾利特CS系列 珞石CR系列	优傲CB系列 新松 韩华A系列	优傲E系列 越疆CR系列 越疆Nova系列	<b>02</b> 遨博 <b>03</b> 大象	<b>04</b> 节卡 <b>05</b> 达明	<b>06</b> 珞石SR系列 珞石ER系列 <b>07</b> 越疆MG400	<b>09</b> 斗山A系列 <b>10</b> 斗山M系列	<b>11</b> 艾利特EC系列 <b>12</b> 大族	<b>13</b> 纽路麦卡 <b>14</b> 法奥	<b>15</b> 韩华HCR <b>16</b> 众为创造UF xArm
----------------	-----------------------------	-----------------------	-----------------------------	------------------------------	------------------------------	---	------------------------------------	-----------------------------------	--------------------------------	--



# PGE-8-14

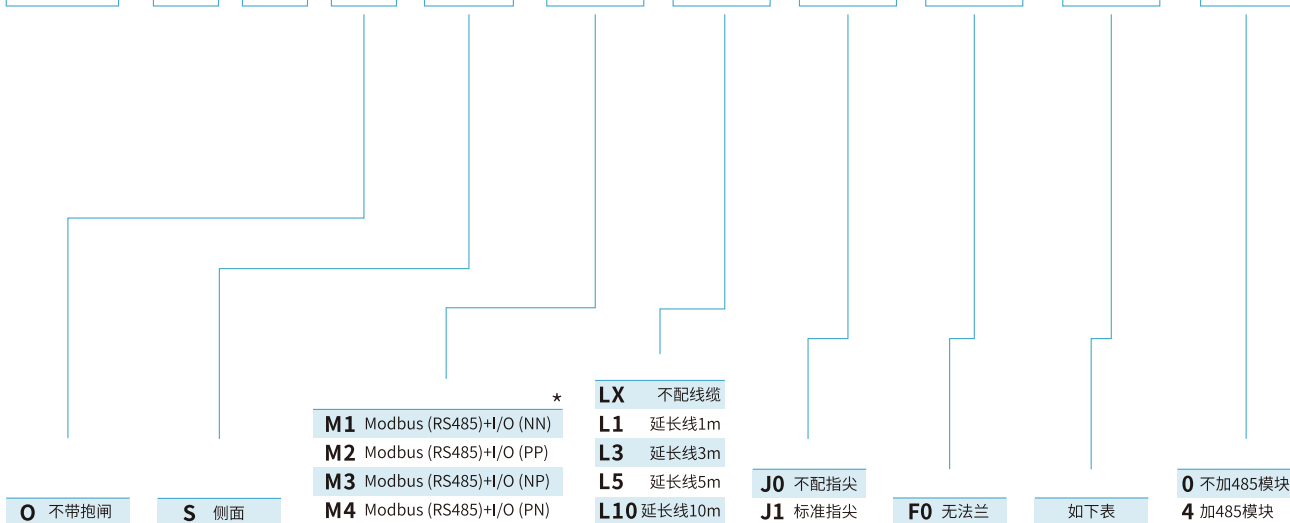
工业薄型平行电爪  
Slim-type Electric Parallel Gripper



## 选型方式

夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况

**PGE** - **8** - **14** - **O** - **S** - **M1** - **L5** - **J0** - **F0** - **00** - **0**



\*注:

I/O(NN): NPN/NPN  
I/O(PP): PNP/PNP  
I/O(NP): NPN/PNP  
I/O(PN): PNP/NPN

<b>00</b> 不配短线	<b>01</b> 艾利特CS系列 珞石CR系列	优傲CB系列 新松 韩华A系列	优傲E系列 越疆CR系列 越疆Nova系列	<b>02</b> 遨博 <b>03</b> 大象	<b>04</b> 节卡 <b>05</b> 达明	<b>06</b> 珞石SR系列 珞石ER系列 <b>07</b> 越疆MG400	<b>09</b> 斗山A系列 <b>10</b> 斗山M系列	<b>11</b> 艾利特EC系列 <b>12</b> 大族	<b>13</b> 纽路麦卡 <b>14</b> 法奥	<b>15</b> 韩华HCR <b>16</b> 众为创造UF xArm
----------------	-----------------------------	-----------------------	-----------------------------	------------------------------	------------------------------	---	------------------------------------	-----------------------------------	--------------------------------	--





# PGE-15-10

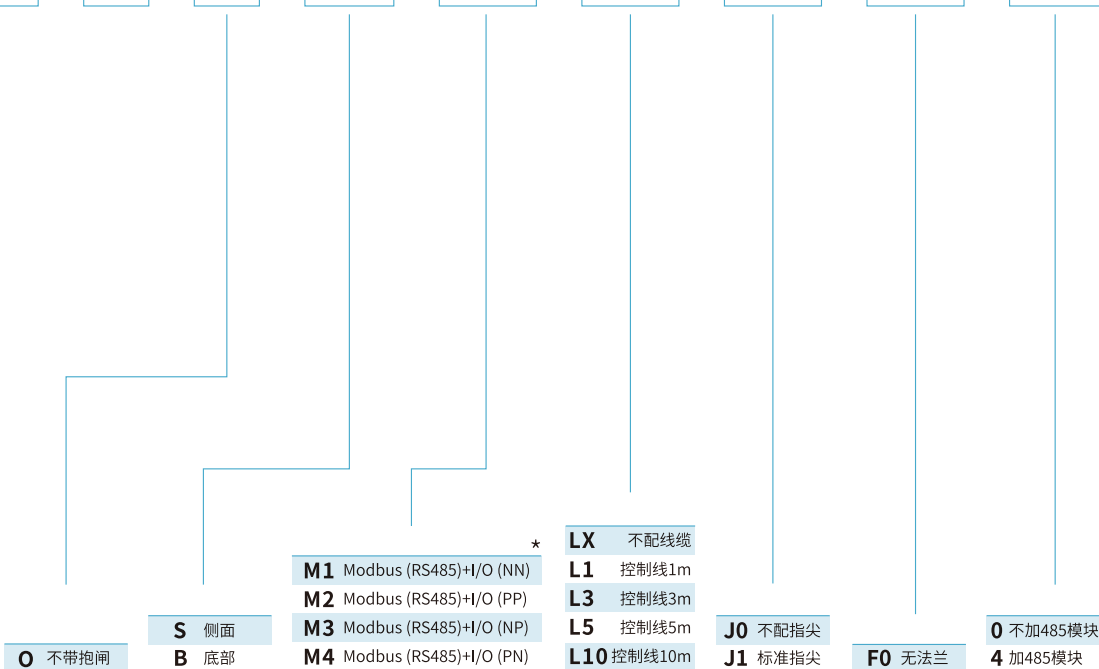
工业薄型平行电爪  
Slim-type Electric Parallel Gripper



## 选型方式

夹爪系列号    夹持力    行程    抱闸    出线方式    通讯协议    电缆配置    指尖选项    法兰选项    配置情况

**PGE** - **15** - **10** - **O** - **S** - **M1** - **L5** - **J0** - **F0** - **0**



\*注:  
I/O(NN): NPN/NPN  
I/O(PP): PNP/PNP  
I/O(NP): NPN/PNP  
I/O(PN): PNP/NPN

**O** 不带抱闸

**S** 侧面  
**B** 底部

**M1** Modbus (RS485)+I/O (NN)  
**M2** Modbus (RS485)+I/O (PP)  
**M3** Modbus (RS485)+I/O (NP)  
**M4** Modbus (RS485)+I/O (PN)

\*  
**LX** 不配线缆  
**L1** 控制线1m  
**L3** 控制线3m  
**L5** 控制线5m  
**L10** 控制线10m

**J0** 不配指尖  
**J1** 标准指尖

**F0** 无法兰

**0** 不加485模块  
**4** 加485模块

## 技术参数

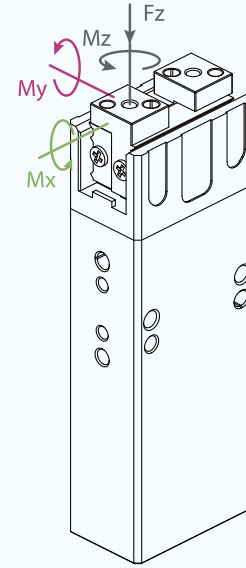
### 性能参数

夹持力(单侧)	6~15 N
总行程	10 mm
最大推荐负载 <sup>*①</sup>	0.25 kg
打开/闭合时间	0.3 s/0.3 s
位置重复精度	± 0.02 mm
运行噪音	< 60 dB
重量	0.155 kg
传动方式	精密行星减速器+齿轮齿条
尺寸	夹爪尺寸: 89 mm x 30 mm x 18 mm 控制盒尺寸: 78 mm x 52.4 mm x 27.2 mm

### 运行环境

通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT <sup>★②</sup>
工作电压	24 V DC ± 10%
额定电流	0.1 A
峰值电流	0.22 A
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C, 85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS

×	●	●	●	●	×
驱控内嵌 Build-in Controller	夹持力可调 Gripping Force Adjustable	位置可调 Position Adjustable	速度可调 Speed Adjustable	掉落检测 Drop Detection	自锁功能 Self-locking Mechanism



### 垂直方向容许静负荷

**Fz** 35 N

### 负载允许力矩

**Mx** 0.45 N·m

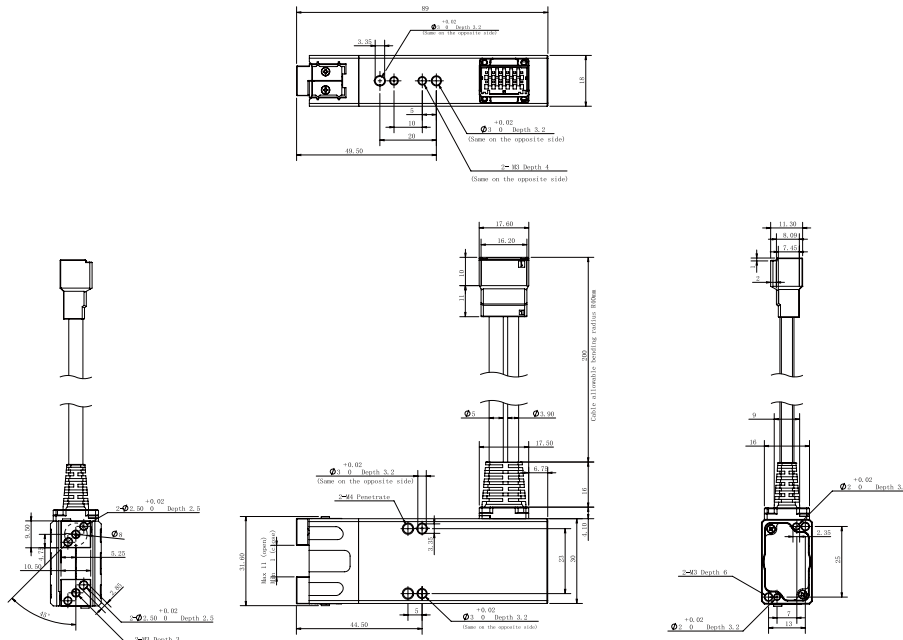
**My** 0.4 N·m

**Mz** 0.45 N·m

\*①取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

\*②采用选配的通讯协议，需外接通讯转换盒具体可咨询业务人员。

## 技术尺寸图



# PGE-15-26

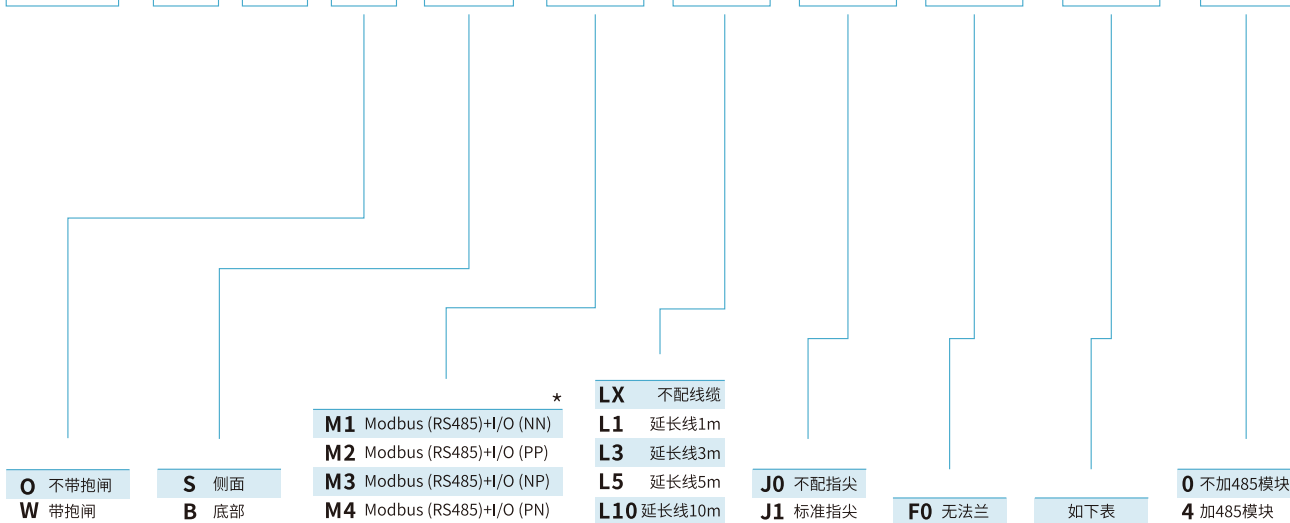
工业薄型平行电爪  
Slim-type Electric Parallel Gripper



## 选型方式

夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况

**PGE** - **15** - **26** - **O** - **S** - **M1** - **L5** - **J0** - **F0** - **00** - **0**



**O** 不带抱闸  
**W** 带抱闸

**S** 侧面  
**B** 底部

**M1** Modbus (RS485)+I/O (NN)  
**M2** Modbus (RS485)+I/O (PP)  
**M3** Modbus (RS485)+I/O (NP)  
**M4** Modbus (RS485)+I/O (PN)

**LX** 不配线缆  
**L1** 延长线1m  
**L3** 延长线3m  
**L5** 延长线5m  
**L10** 延长线10m

**J0** 不配指尖  
**J1** 标准指尖

**F0** 无法兰

如下表

**0** 不加485模块  
**4** 加485模块

\*注:

I/O(NN): NPN/NPN  
I/O(PP): PNP/PNP  
I/O(NP): NPN/PNP  
I/O(PN): PNP/NPN

<b>00</b> 不配短线	<b>01</b> 艾利特CS系列 珞石CR系列	优傲CB系列 新松 韩华A系列	优傲E系列 越疆CR系列 越疆Nova系列	<b>02</b> 遨博 <b>03</b> 大象	<b>04</b> 节卡 <b>05</b> 达明	<b>06</b> 珞石SR系列 珞石ER系列 <b>07</b> 越疆MG400	<b>09</b> 斗山A系列 <b>10</b> 斗山M系列	<b>11</b> 艾利特EC系列 <b>12</b> 大族	<b>13</b> 纽路麦卡 <b>14</b> 法奥	<b>15</b> 韩华HCR <b>16</b> 众为创造UF xArm
-------------------	--------------------------------	-----------------------	-----------------------------	------------------------------	------------------------------	---	------------------------------------	-----------------------------------	--------------------------------	--

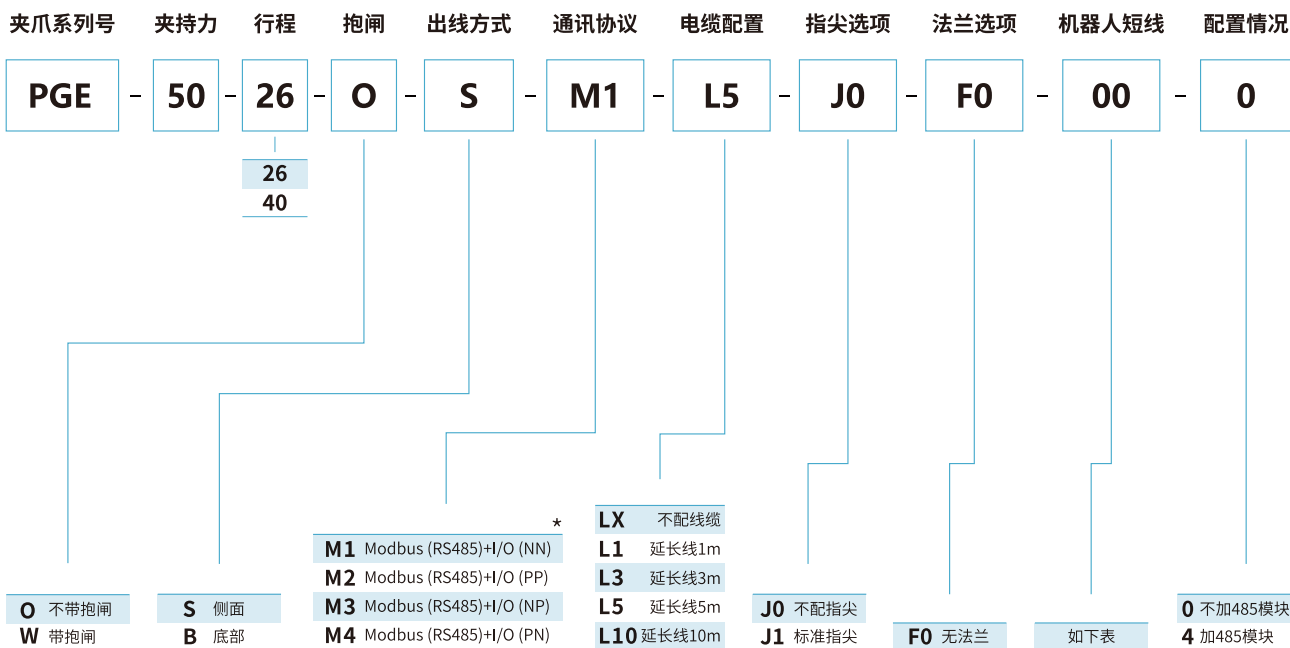


# PGE-50

工业薄型平行电爪  
Slim-type Electric Parallel Gripper



## 选型方式



\*注:







I/O(NN): NPN/NPN  
I/O(PP): PNP/PNP  
I/O(NP): NPN/PNP  
I/O(PN): PNP/NPN

<b>00</b> 不配短线	<b>01</b> 艾利特CS系列 珞石CR系列	优傲CB系列 新松 韩华A系列	优傲E系列 越疆CR系列 越疆Nova系列	<b>02</b> 遨博 <b>03</b> 大象	<b>04</b> 节卡 <b>05</b> 达明	<b>06</b> 珞石SR系列 珞石ER系列 <b>07</b> 越疆MG400	<b>09</b> 斗山A系列 <b>10</b> 斗山M系列	<b>11</b> 艾利特EC系列 <b>12</b> 大族	<b>13</b> 纽路麦卡 <b>14</b> 法奥	<b>15</b> 韩华HCR <b>16</b> 众为创造UF xArm
----------------	-----------------------------	-----------------------	-----------------------------	------------------------------	------------------------------	---	------------------------------------	-----------------------------------	--------------------------------	--

## 技术参数

性能参数		
总行程	26 mm	40 mm
夹持力(单侧)	15~50 N	
最大推荐负载 <sup>**</sup>	1 kg	
打开/闭合时间	0.45 s/0.45 s	0.6 s/0.6 s
位置重复精度	± 0.02 mm	
运行噪音	< 40 dB	
重量	0.4 kg	0.51 kg
传动方式	精密行星减速器+齿轮齿条	
尺寸	97 mm x 55 mm x 29 mm(无抱闸) 118 mm x 55 mm x 29 mm(带抱闸)	97 mm x 78 mm x 29 mm(无抱闸) 118 mm x 78 mm x 29 mm(带抱闸)

运行环境	
通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT <sup>**</sup>
工作电压	24 V DC ± 10%
额定电流	0.25 A
峰值电流	0.5 A
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C, 85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS

 <b>驱控内嵌</b> Build-in Controller	 <b>夹持力可调</b> Gripping Force Adjustable	 <b>位置可调</b> Position Adjustable	 <b>速度可调</b> Speed Adjustable	 <b>掉落检测</b> Drop Detection	 <b>自锁功能</b> Self-locking Mechanism
--	---	--	---	---	--

<sup>\*\*</sup>取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

<sup>\*\*</sup>采用选配的通讯协议，需外接通讯转换盒具体可咨询业务人员。

PGE系列

PGSE系列

RGI系列

RGD系列

PGI系列

PGHL系列

PGS系列

PGC系列

AG系列

CG系列



# PGE-100-26

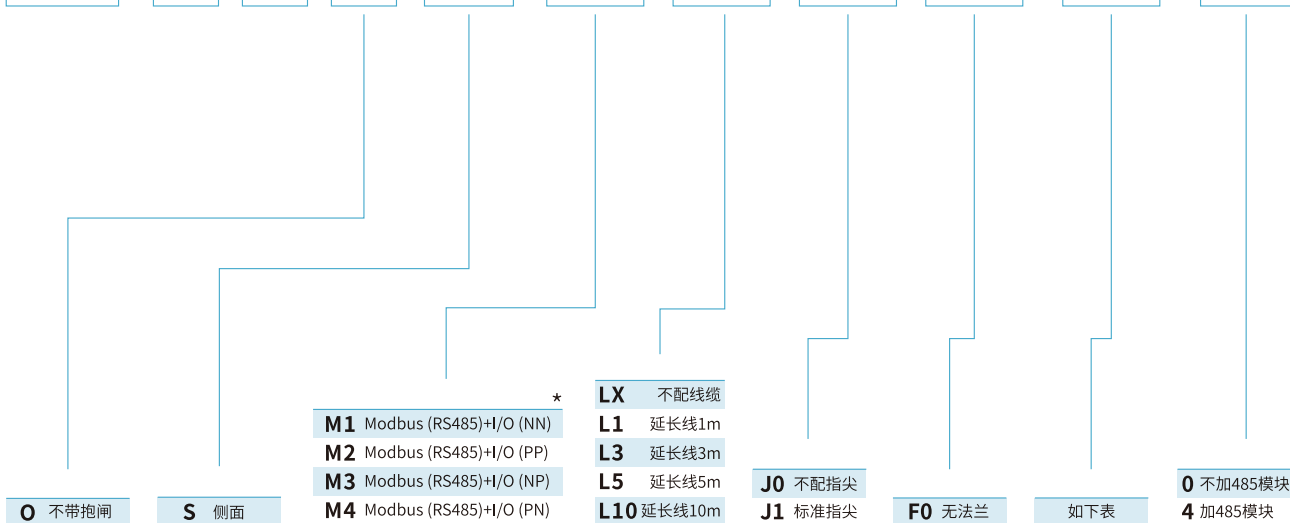
工业薄型平行电爪  
Slim-type Electric Parallel Gripper



## 选型方式

夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况

**PGE** - **100** - **26** - **O** - **S** - **M1** - **L5** - **J0** - **F0** - **00** - **0**



\*注:

I/O(NN): NPN/NPN  
I/O(PP): PNP/PNP  
I/O(NP): NPN/PNP  
I/O(PN): PNP/NPN

<b>00</b> 不配短线	<b>01</b> 艾利特CS系列 珞石CR系列	优傲CB系列 新松 韩华A系列	优傲E系列 越疆CR系列 越疆Nova系列	<b>02</b> 遨博 <b>03</b> 大象	<b>04</b> 节卡 <b>05</b> 达明	<b>06</b> 珞石SR系列 珞石ER系列 <b>07</b> 越疆MG400	<b>09</b> 斗山A系列 <b>10</b> 斗山M系列	<b>11</b> 艾利特EC系列 <b>12</b> 大族	<b>13</b> 纽路麦卡 <b>14</b> 法奥	<b>15</b> 韩华HCR <b>16</b> 众为创造UF xArm
-------------------	--------------------------------	-----------------------	-----------------------------	------------------------------	------------------------------	---	------------------------------------	-----------------------------------	--------------------------------	--



## 技术参数

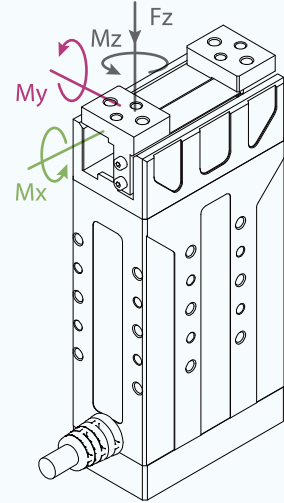
### 性能参数

夹持力(单侧)	30~100 N
总行程	26 mm
最大推荐负载* <sup>①</sup>	2 kg
打开/闭合时间	0.5 s/0.5 s
位置重复精度	± 0.02 mm
运行噪音	< 60 dB
重量	0.55 kg
传动方式	精密行星减速器+齿轮齿条
尺寸	125 mm x 57 mm x 30 mm

### 运行环境

通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT * <sup>②</sup>
工作电压	24 V DC ± 10%
额定电流	0.3 A
峰值电流	1.2 A
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C, 85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS

● 驱控内嵌 Build-in Controller	● 夹持力可调 Gripping Force Adjustable	● 位置可调 Position Adjustable	● 速度可调 Speed Adjustable	● 掉落检测 Drop Detection	× 自锁功能 Self-locking Mechanism
-------------------------------	--------------------------------------	-------------------------------	----------------------------	--------------------------	----------------------------------



### 垂直方向容许静负荷

$F_z$  150 N

### 负载允许力矩

$M_x$  2.5 N·m

$M_y$  3 N·m

$M_z$  4 N·m

\*<sup>①</sup>取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

\*<sup>②</sup>采用选配的通讯协议，需外接通讯转换盒具体可咨询业务人员。

## 技术尺寸图

