

工业旋转电爪



选型方式

[illegible]

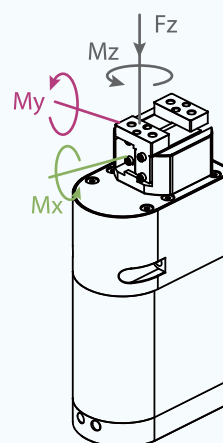
RGI-100-14 技术参数

性能参数

总行程	14 mm
夹持力 (单侧)	30~100 N
额定扭矩	0.5 N·m
峰值扭矩	1.5 N·m
旋转范围	无限旋转
最大推荐负载 ^{*②}	1.5 kg
最大旋转速度	2160 °/s
旋转重复精度	± 0.05 °
位置重复精度	± 0.02 mm
打开/闭合时间	0.6 s/0.6 s
重量	1.28 kg
尺寸	158 x 75.5 x 47 mm 旋转直径: 47.1 mm

运行环境

通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485), Digital I/O 选配: TCP/IP, CAN2.0A, PROFINET, EtherCAT ^{*③}
工作电压	24 V DC ± 10%
电流	1 A (额定) / 4 A (峰值) ^{*④}
额定功率	24 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C, 85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS



垂直方向容许静负荷

Fz	150 N
----	-------

负载允许力矩

Mx	2.5 N·m
My	3 N·m
Mz	4 N·m

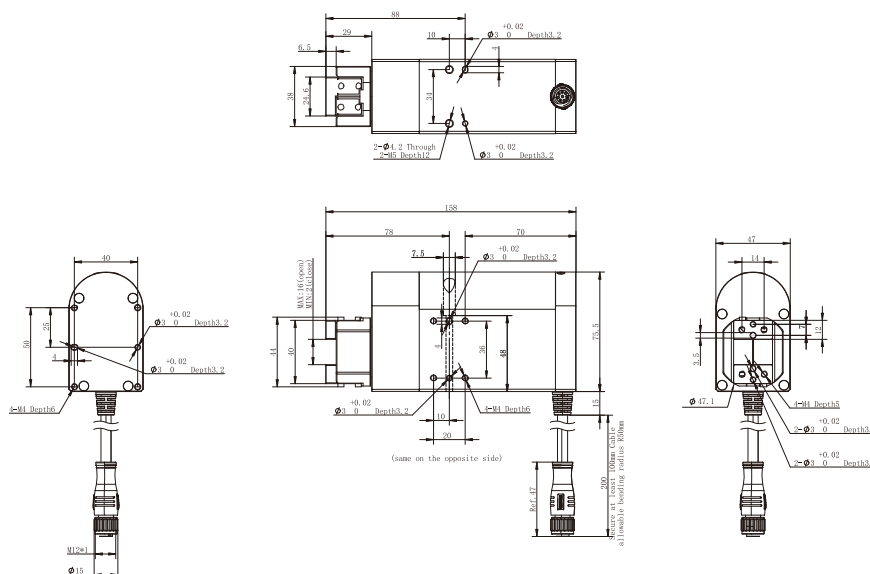
✓ 驱控内嵌 Build-in Controller	✓ 夹持力可调 Gripping Force Adjustable	✓ 位置可调 Position Adjustable	✓ 速度可调 Speed Adjustable
✓ 掉落检测 Drop Detection	✓ 旋转可调 Rotary Adjustable	✗ 自锁功能 Self-locking Mechanism	

*② 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

*③ 采用选配的通讯协议，需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。

*④ 选配电源时，请按峰值电流选配，若选电源电流过低，会导致产品无法正常工作。

技术尺寸图



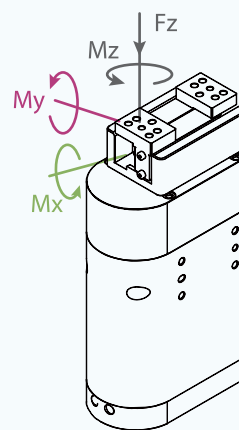
RGI-100-22 技术参数

性能参数

总行程	22 mm
夹持力（单侧）	30~100 N
额定扭矩	0.5 N·m
峰值扭矩	1.5 N·m
旋转范围	无限旋转
最大推荐负载 ^{*②}	1.5 kg
最大旋转速度	2160 °/s
旋转重复精度	± 0.05 °
位置重复精度	± 0.02 mm
打开/闭合时间	0.65 s/0.65 s
重量	1.4 kg
尺寸	158 x 75.5 x 47 mm 旋转直径：67.1 mm

运行环境

通讯协议	标配：Modbus RTU（RS485），Digital I/O 选配：TCP/IP，CAN2.0A，PROFINET，EtherCAT ^{★③}
工作电压	24 V DC ± 10%
电流	1 A（额定）/ 4 A（峰值） ^{*④}
额定功率	24 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C，85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS



垂直方向容许静负荷

Fz	200 N
----	-------

负载允许力矩

Mx	3.5 N·m
My	4 N·m
Mz	5.5 N·m

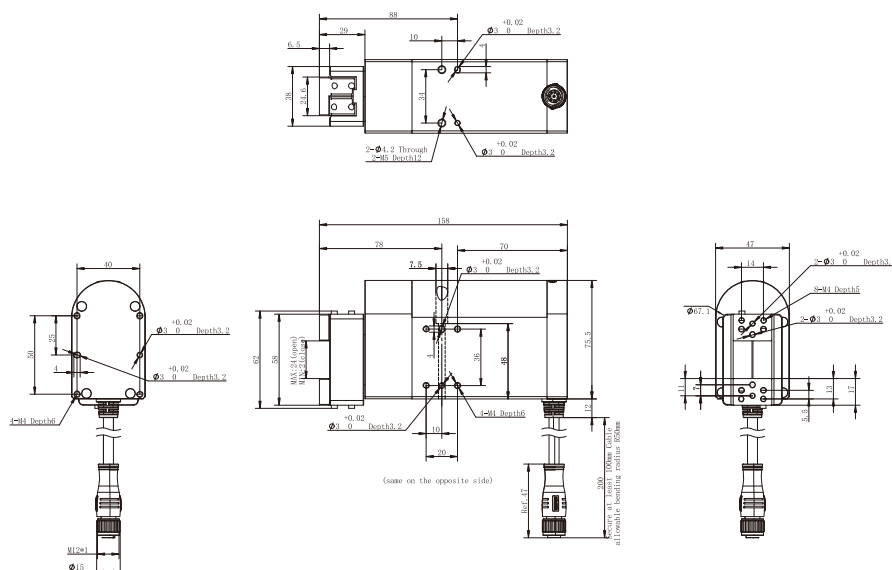
✓ 驱控内嵌 Build-in Controller	✓ 夹持力可调 Gripping Force Adjustable	✓ 位置可调 Position Adjustable	✓ 速度可调 Speed Adjustable
✓ 掉落检测 Drop Detection	✓ 旋转可调 Rotary Adjustable	✗ 自锁功能 Self-locking Mechanism	

^{*②} 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

^{*③} 采用选配的通讯协议，需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。

^{*④} 选配电源时，请按峰值电流选配，若选电源电流过低，会导致产品无法正常工作。

技术尺寸图



RGIC-35-12

工业旋转电爪
Electric Rotary Gripper



选型方式

夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 配置情况

RGIC - **35** - **12** - **O** - **S** - **M1** - **L5** - **J0** - **F0** - **0**

★①:
I/O(NN): NPN/NPN
I/O(PP): PNP/PNP
I/O(NP): NPN/PNP
I/O(PN): PNP/NPN

O 不带抱闸

S 侧面
B 底部

★①:
M1 Modbus (RS485)+I/O (NN)
M2 Modbus (RS485)+I/O (PP)
M3 Modbus (RS485)+I/O (NP)
M4 Modbus (RS485)+I/O (PN)

LX 不配线缆
L1 延长线1m
L3 延长线3m
L5 延长线5m
L10 延长线10m

J0 不配指尖
J1 标准指尖

F0 无法兰

0 不加485模块
4 加485模块

RGIC-100-35

工业旋转电爪
Electric Rotary Gripper



选型方式

夹爪系列号	夹持力	行程	抱闸	出线方式	通讯协议	电缆配置	指尖选项	法兰选项	配置情况
RGIC	100	35	O	S	M	L5	J0	F0	0
O 不带抱闸 S 侧面 B 底部 M Modbus (RS485) LX 不配线缆 L1 延长线1m L3 延长线3m L5 延长线5m L10 延长线10m J0 不配指尖 J1 标准指尖 F0 无法兰 0 不加485模块 4 加485模块									

技术参数

性能参数

夹持力(单侧)	40~100 N
总行程	35 mm
额定扭矩	0.35 N·m
峰值扭矩	1.5 N·m
旋转范围	无限旋转
最大推荐负载 ^{*①}	1 kg
最大旋转速度	1400 °/s
位置重复精度	± 0.02 mm
打开/闭合时间	0.9 s/0.9 s
重量	0.65 kg
尺寸	159 mm x 53 mm x 34 mm 旋转直径: 41 mm

运行环境

通讯协议	标配: Modbus RTU(RS485) 选配: TCP/IP, CAN2.0A, PROFINET, EtherCAT ^{*②}
工作电压	24 V DC ± 10%
电流	2 A (额定) / 5 A (峰值) ^{*③}
额定功率	48 W
防护等级	IP 40
推荐使用环境	0~40°C, 85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS



驱控内嵌
Build-in
Controller



夹持力可调
Gripping Force
Adjustable



位置可调
Position
Adjustable



速度可调
Speed
Adjustable



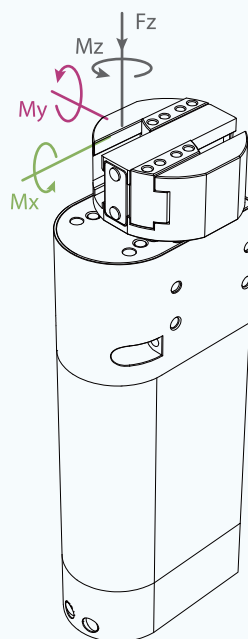
掉落检测
Drop
Detection



旋转可调
Rotary
Adjustable



自锁功能
Self-locking
Mechanism



垂直方向容许静负荷

Fz 100 N

负载允许力矩

Mx 1.5 N·m

My 1.1 N·m

Mz 2.1 N·m

^{*①} 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

^{*②} 采用选配的通讯协议，需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。

^{*③} 选配电源时，请按峰值电流选配，若选电源电流过低，会导致产品无法正常工作。

技术尺寸图

