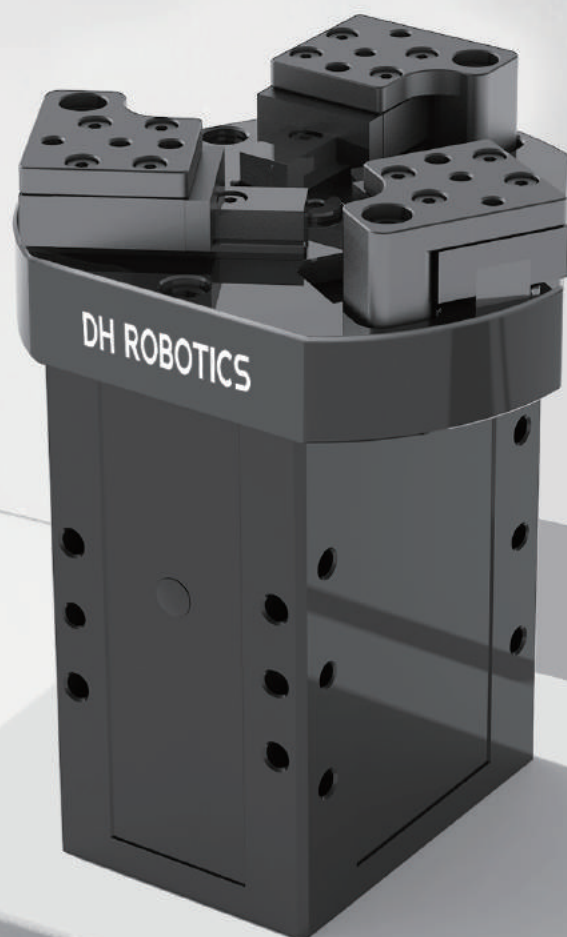


# CG系列 三指对心电爪

CGE-10-10  
CGI-100-170  
CGC-80-10

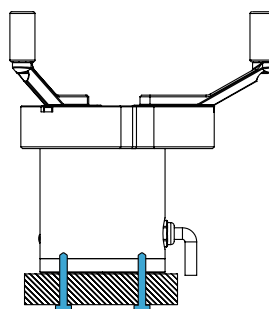
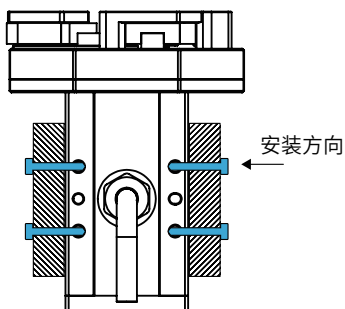
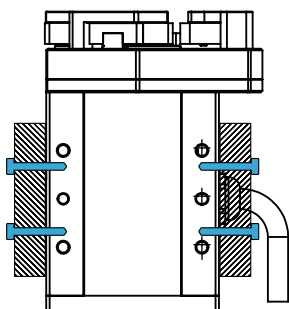


CG 系列是大寰机器人自主研发的三指对心电爪, 以三指抓取方式, 更好应对圆柱体工件的抓取任务。CG 系列配备多种型号, 适用于各种场景、行程和终端设备。



## 安装方式

1. 前后安装: 使用前、后面螺孔安装
2. 侧面安装: 使用侧面螺孔安装
3. 底面安装: 使用底面螺孔安装



## 产品特点

### ● 高性能

实现高精度定心抓取, 工艺结构满足高刚度需求, 能量密度超过同类型产品。

### ● 长寿命

运行千万次免维护, 无间断持续稳定工作。

### ● 对心抓持

以三指对心抓持的方式, 更好适应圆形物体的抓取任务。

## 应用场景

汽车零部件、自动化设备、精密加工组装等领域中对圆柱体工件的精准稳定抓取。



# CGE-10-10

工业对心电爪  
Electric Centric Gripper



## 选型方式

| 夹爪系列号<br>Gripper Series | 夹持力<br>Gripping Force | 行程<br>Stroke | 抱闸版本<br>Brake | 出线方式<br>Cable Mounting Direction | 通讯协议<br>Communication | 电缆配置<br>Cable Length | 定制内容<br>Customized<br>*② |
|-------------------------|-----------------------|--------------|---------------|----------------------------------|-----------------------|----------------------|--------------------------|
| <b>CGE</b>              | <b>10</b>             | <b>10</b>    | <b>O</b>      | <b>S</b>                         | <b>M1</b>             | <b>L5</b>            | <b>0</b>                 |

► 注:此为默认配置选项

\*① 注:短线对应表位于P74

\*② 注:定制费用需咨询公司销售人员

**O** 不带抱闸

**S** 侧面

|                                     |
|-------------------------------------|
| ► <b>M1</b> Modbus (RS485)+I/O (NN) |
| <b>M2</b> Modbus (RS485)+I/O (PP)   |
| <b>M3</b> Modbus (RS485)+I/O (NP)   |
| <b>M4</b> Modbus (RS485)+I/O (PN)   |
| <b>T</b> TCP/IP                     |
| <b>C</b> CAN2.0A                    |
| <b>E</b> EtherCAT                   |
| <b>CM</b> 定制通讯协议                    |

### 常规配线

|            |     |
|------------|-----|
| <b>L1</b>  | 1米  |
| <b>L3</b>  | 3米  |
| <b>L5</b>  | 5米  |
| <b>L7</b>  | 7米  |
| <b>L10</b> | 10米 |

### 选配短线

**+Wx** \*

|             |        |
|-------------|--------|
| <b>0</b>    | 无特殊定制  |
| <b>J</b>    | 定制指尖   |
| <b>CC</b>   | 定制线缆   |
| <b>CF</b>   | 定制法兰   |
| <b>CG</b>   | 定制导轨   |
| <b>CS</b>   | 定制软件   |
| <b>ST</b>   | 定制表面处理 |
| <b>IPxx</b> | 特定IP等级 |
| <b>xxV</b>  | 特定工作电压 |
| <b>L</b>    | 低温版本   |

## 技术参数

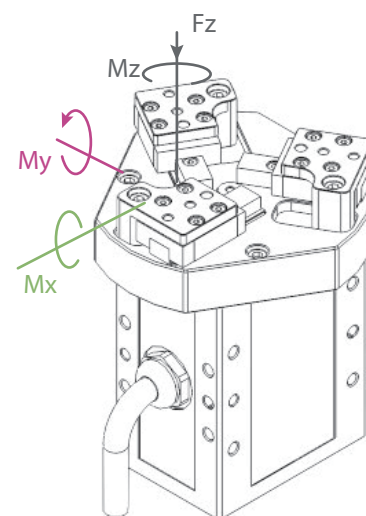
### 性能参数

|          |                         |
|----------|-------------------------|
| 夹持力 (单侧) | 3~10 N                  |
| 单指行程     | 10 mm                   |
| 最大推荐负载*  | 0.1 kg                  |
| 打开/闭合时间  | 0.3 s/0.3 s             |
| 位置重复精度   | ± 0.03 mm               |
| 运行噪音     | < 40 dB                 |
| 重量       | 0.43 kg                 |
| 传动方式     | 精密行星减速器+齿轮齿条            |
| 尺寸       | 94 mm x 53.5 mm x 38 mm |

### 运行环境

|        |                                                                                          |
|--------|------------------------------------------------------------------------------------------|
| 通讯协议   | 标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O<br>选配: TCP/IP通讯模块 (含USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT) |
| 工作电压   | 24 V DC ± 10%                                                                            |
| 额定电流   | 0.3 A                                                                                    |
| 峰值电流   | 0.6 A                                                                                    |
| 推荐使用环境 | 0~40°C, 85% RH 以下                                                                        |
| 符合国际标准 | CE、FCC、RoHS                                                                              |

|                                                                                     |                                                                                     |                                                                                     |                                                                                     |                                                                                     |                                                                                     |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|
|  |  |  |  |  |  |
| 驱动内嵌<br>Build-in<br>Controller                                                      | 夹持力可调<br>Gripping Force<br>Adjustable                                               | 位置可调<br>Position<br>Adjustable                                                      | 速度可调<br>Speed<br>Adjustable                                                         | 掉落检测<br>Drop<br>Detection                                                           | 自锁功能<br>Self-locking<br>Mechanism                                                   |



### 垂直方向容许静负荷

**Fz:** 150 N

### 负载允许力矩

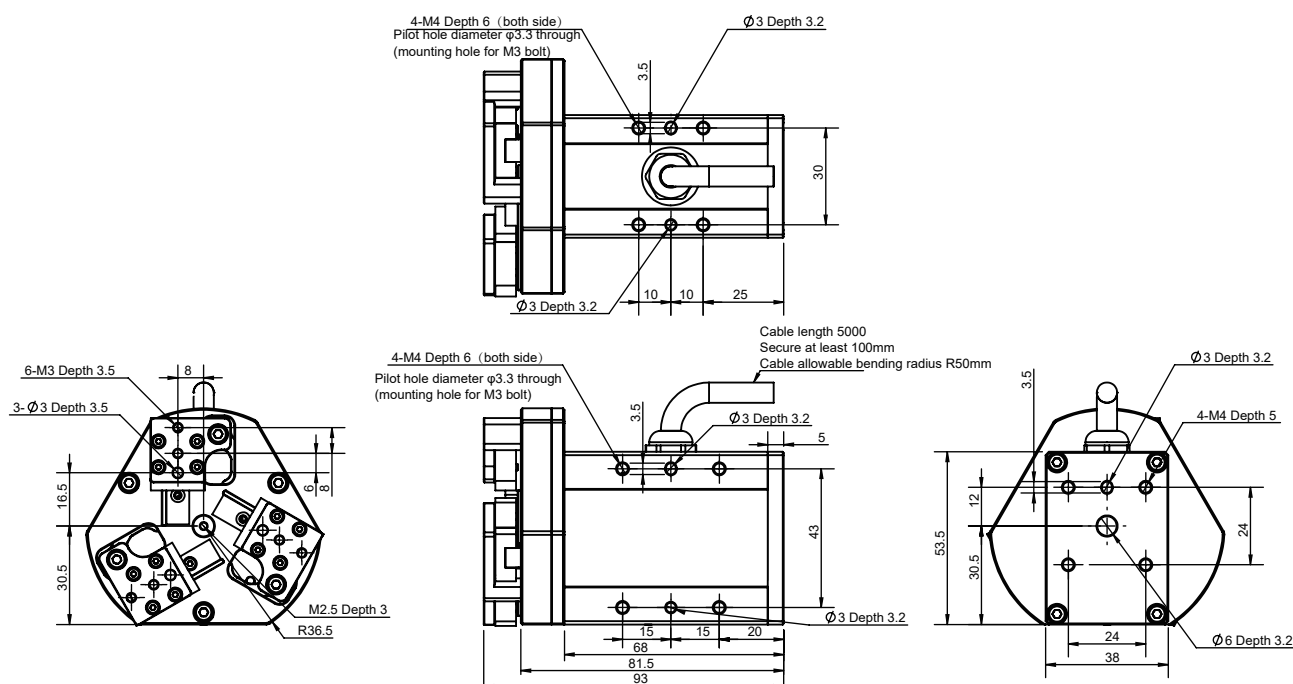
**Mx:** 0.62 N·m

**My:** 0.62 N·m

**Mz:** 0.62 N·m

\*取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

## 技术尺寸图



# CGI-100-170

工业对心电爪  
Electric Centric Gripper



## 选型方式

| 夹爪系列号<br>Gripper Series | 夹持力<br>Gripping Force | 行程<br>Stroke | 抱闸版本<br>Brake | 出线方式<br>Cable Mounting Direction | 通讯协议<br>Communication | 电缆配置<br>Cable Length | 定制内容<br>Customized<br>*② |
|-------------------------|-----------------------|--------------|---------------|----------------------------------|-----------------------|----------------------|--------------------------|
| CGI                     | 100                   | 170          | W             | S                                | M1                    | L5                   | 0                        |

► 注:此为默认配置选项

\*① 注:短线对应表位于P74

\*② 注:定制费用需咨询公司销售人员

► **W** 带抱闸  
**O** 不带抱闸

**S** 侧面

► **M1** Modbus (RS485)+I/O (NN)  
**M2** Modbus (RS485)+I/O (PP)  
**M3** Modbus (RS485)+I/O (NP)  
**M4** Modbus (RS485)+I/O (PN)  
**T** TCP/IP  
**C** CAN2.0A  
**E** EtherCAT  
**CM** 定制通讯协议

### 常规配线

**L1** 1米  
**L3** 3米  
**L5** 5米  
**L7** 7米  
**L10** 10米

选配短线  
**+Wx** \*

**0** 无特殊定制  
**J** 定制指尖  
**CC** 定制线缆  
**CF** 定制法兰  
**CG** 定制导轨  
**CS** 定制软件  
**ST** 定制表面处理  
**IPxx** 特定IP等级  
**xxV** 特定工作电压  
**L** 低温版本

## 技术参数

| 性能参数         |                               |
|--------------|-------------------------------|
| 夹持力(单侧)      | 30~100 N                      |
| 推荐夹持直径(向内夹持) | φ40~φ170 mm                   |
| 最大推荐负载*      | 1.5 kg                        |
| 打开/闭合时间      | 0.5 s/0.5 s                   |
| 位置重复精度       | ± 0.03 mm                     |
| 运行噪音         | < 50 dB                       |
| 重量           | 1.5 kg                        |
| 传动方式         | 精密行星减速器+齿轮传动                  |
| 尺寸           | 156.5 mm x 124.35 mm x 116 mm |

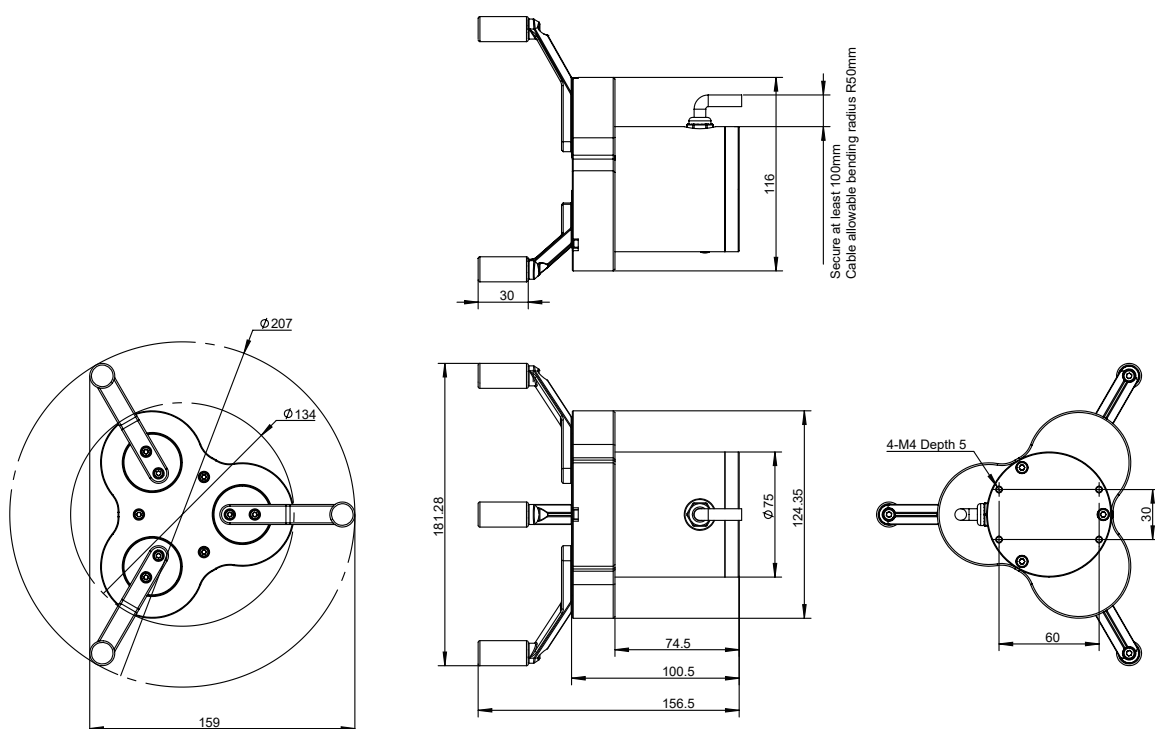
|        |                                                                                          |
|--------|------------------------------------------------------------------------------------------|
| 运行环境   |                                                                                          |
| 通讯协议   | 标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O<br>选配: TCP/IP通讯模块 (含USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT) |
| 工作电压   | 24 V DC $\pm$ 10%                                                                        |
| 额定电流   | 0.4 A                                                                                    |
| 峰值电流   | 1 A                                                                                      |
| 防护等级   | IP 40                                                                                    |
| 推荐使用环境 | 0~40°C, 85% RH 以下                                                                        |
| 符合国际标准 | CE、FCC、RoHS                                                                              |

|                                                                                     |                                                                                     |                                                                                     |                                                                                     |                                                                                     |                                                                                     |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|
|  |  |  |  |  |  |
| <b>驱控内嵌</b><br>Build-in<br>Controller                                               | <b>夹持力可调</b><br>Gripping Force<br>Adjustable                                        | <b>位置可调</b><br>Position<br>Adjustable                                               | <b>速度可调</b><br>Speed<br>Adjustable                                                  | <b>掉落检测</b><br>Drop<br>Detection                                                    | <b>自锁功能</b><br>Self-locking<br>Mechanism                                            |

此款夹爪推荐使用标配手指使用，  
应用中如需更换请联系我们进行确认。

\*取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素, 抓取物体的重心偏移也会影响到负载, 如有问题请咨询我们。

## 技术尺寸图



# CGC-80-10

协作型对心电爪

Electric Collaborative Centric Gripper



## 选型方式

| 夹爪系列号<br>Gripper Series | 夹持力<br>Gripping Force | 行程<br>Stroke | 抱闸版本<br>Brake | 出线方式<br>Cable Mounting<br>Direction | 通讯协议<br>Communication | 电缆配置<br>Cable Length | 定制内容<br>Customized<br>*② |
|-------------------------|-----------------------|--------------|---------------|-------------------------------------|-----------------------|----------------------|--------------------------|
| <b>CGC</b>              | <b>80</b>             | <b>10</b>    | <b>W</b>      | <b>S</b>                            | <b>M1</b>             | <b>L5</b>            | <b>0</b>                 |

► 注:此为默认配置选项

\*① 注:短线对应表位于P74

\*② 注:定制费用需咨询公司销售人员

W 带抱闸

S 侧面

|      |                         |
|------|-------------------------|
| ► M1 | Modbus (RS485)+I/O (NN) |
| M2   | Modbus (RS485)+I/O (PP) |
| M3   | Modbus (RS485)+I/O (NP) |
| M4   | Modbus (RS485)+I/O (PN) |
| T    | TCP/IP                  |
| C    | CAN2.0A                 |
| E    | EtherCAT                |
| CM   | 定制通讯协议                  |

### 常规配线

|     |     |
|-----|-----|
| L1  | 1米  |
| L3  | 3米  |
| L5  | 5米  |
| L7  | 7米  |
| L10 | 10米 |

### 选配短线

+Wx \*

|      |        |
|------|--------|
| 0    | 无特殊定制  |
| J    | 定制指尖   |
| CC   | 定制线缆   |
| CF   | 定制法兰   |
| CG   | 定制导轨   |
| CS   | 定制软件   |
| ST   | 定制表面处理 |
| IPxx | 特定IP等级 |
| xxV  | 特定工作电压 |
| L    | 低温版本   |

## 技术参数

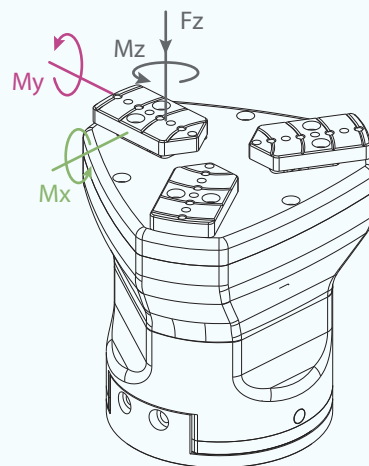
### 性能参数

|         |                         |
|---------|-------------------------|
| 夹持力(单侧) | 20~80 N                 |
| 单指行程    | 10 mm                   |
| 最大推荐负载* | 1.5 kg                  |
| 打开/闭合时间 | 0.2 s/0.2 s             |
| 位置重复精度  | ± 0.03 mm               |
| 运行噪音    | < 50 dB                 |
| 重量      | 1.5 kg                  |
| 传动方式    | 精密行星减速器+齿轮齿条            |
| 尺寸      | 141 mm x 103 mm x 75 mm |

### 运行环境

|        |                                                                                         |
|--------|-----------------------------------------------------------------------------------------|
| 通讯协议   | 标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O<br>选配: TCP/IP通讯模块(含USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT) |
| 工作电压   | 24 V DC ± 10%                                                                           |
| 额定电流   | 0.3 A                                                                                   |
| 峰值电流   | 1 A                                                                                     |
| 防护等级   | IP 67                                                                                   |
| 推荐使用环境 | 0~40°C, 85% RH 以下                                                                       |
| 符合国际标准 | CE、FCC、RoHS                                                                             |

|                                |                                       |                                |                             |                           |                        |                                   |
|--------------------------------|---------------------------------------|--------------------------------|-----------------------------|---------------------------|------------------------|-----------------------------------|
| ●                              | ●                                     | ●                              | ●                           | ●                         | ●                      | ●○                                |
| 驱控内嵌<br>Build-in<br>Controller | 夹持力可调<br>Gripping Force<br>Adjustable | 位置可调<br>Position<br>Adjustable | 速度可调<br>Speed<br>Adjustable | 掉落检测<br>Drop<br>Detection | 即插即用<br>Plug &<br>Play | 自锁功能<br>Self-locking<br>Mechanism |



### 垂直方向容许静负荷

**Fz:** 200 N

### 负载允许力矩

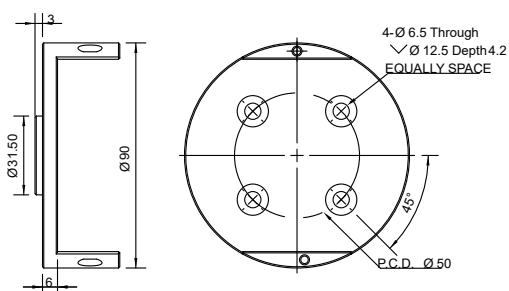
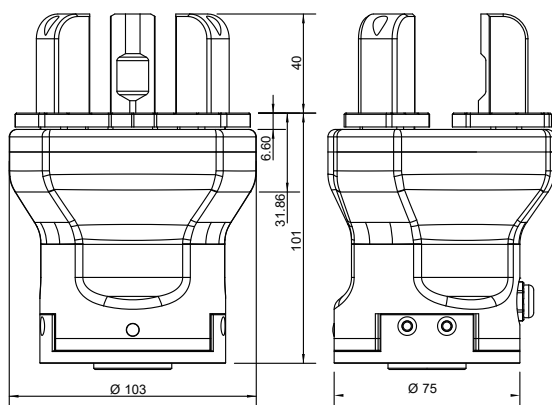
**Mx:** 2.5 N·m

**My:** 2 N·m

**Mz:** 3 N·m

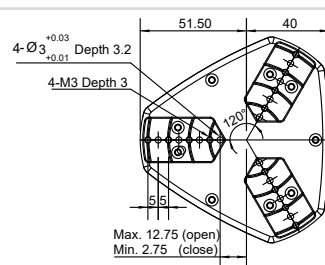
\*取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

## 技术尺寸图



■ 符合ISO 9409-1-50-4-M6的标准法兰

\*如需定制法兰，建议根据机器人安装孔位进行设计，或联系我们



■ 定制手指安装尺寸