

CG系列 三指对心电爪

CGE-10-10

CGI-100-170

CGC-80-10

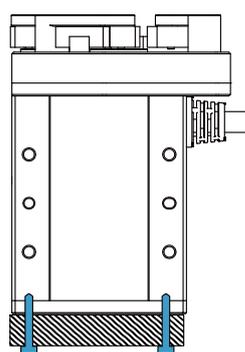
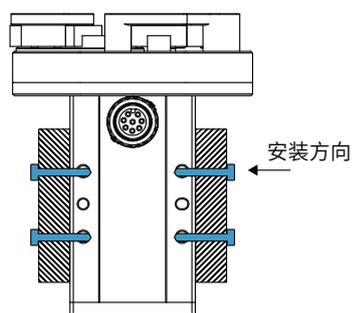
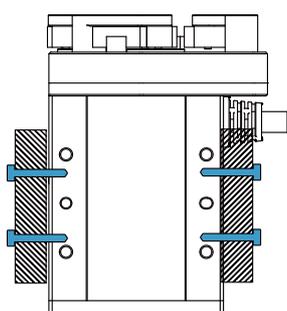


CG 系列是大寰机器人自主研发的三指对心电爪, 以三指抓取方式, 更好应对圆柱体工件的抓取任务。CG 系列配备多种型号, 适用于各种场景、行程和终端设备。



安装方式

- 1.前后安装：使用前、后面螺孔安装
- 2.侧面安装：使用侧面螺孔安装
- 3.底面安装：使用底面螺孔安装



产品特点

● 高性能

实现高精度定心抓取, 工艺结构满足高刚度需求, 能量密度超过同类产品产品。

● 长寿命

运行千万次免维护, 无间断持续稳定工作。

● 对心抓持

以三指对心抓持的方式, 更好适应圆形物体的抓取任务。

应用场景

汽车零部件、自动化设备、精密加工组装等领域中对圆柱体工件的精准稳定抓取。



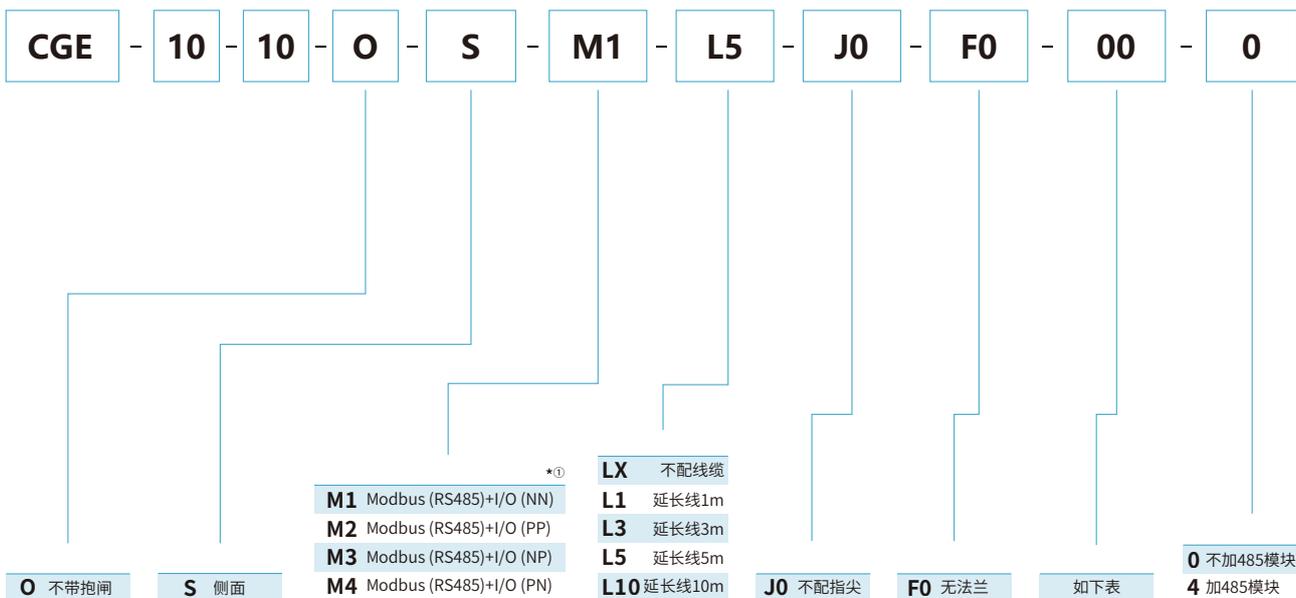
CGE-10-10

工业对心电爪
Electric Centric Gripper



选型方式

夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况



*①:

I/O(NN): NPN/NPN
I/O(PP): PNP/PNP
I/O(NP): NPN/PNP
I/O(PN): PNP/NPN

00 不配短线	01 艾利特CS系列 优傲CB系列	新松 韩华A系列 优傲E系列	越疆CR系列 越疆Nova系列	02 遨博 03 大象	04 节卡 05 达明	06 珞石SR系列 珞石ER系列 07 越疆MG400	09 斗山A系列 10 斗山M系列	11 艾利特EC系列 12 大族 13 纽路麦卡	14 法奥 15 韩华HCR	16 众为创造UF xArm 17 珞石CR系列
----------------	-----------------------------	----------------------	--------------------	------------------------------	------------------------------	---	------------------------------------	---	---------------------------------	---

CGI-100-170

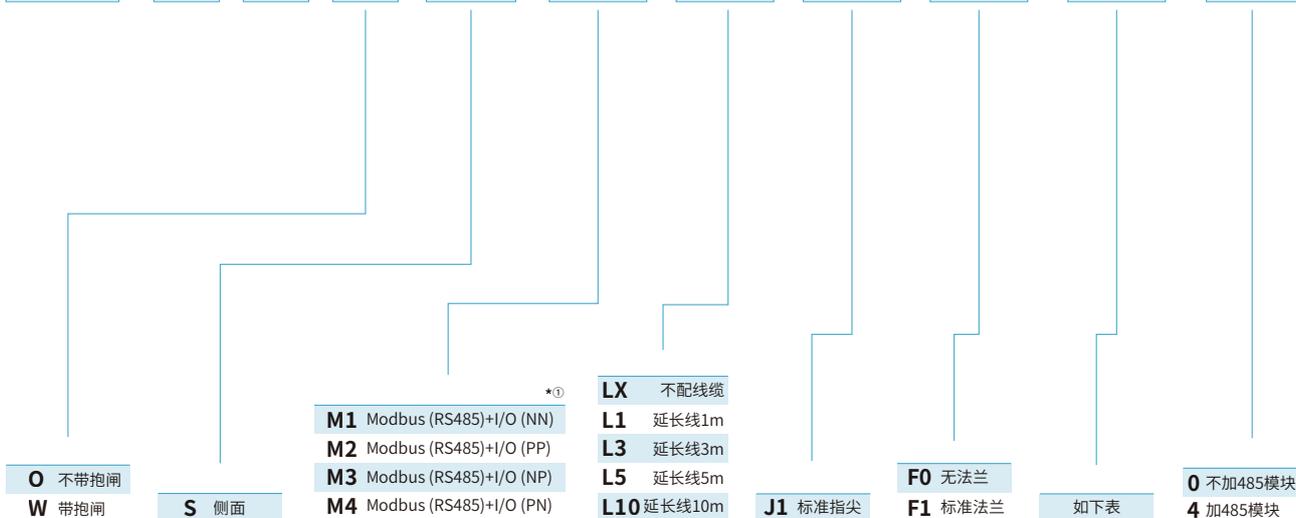
工业对心电爪
Electric Centric Gripper



选型方式

夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况

CGI - **100** - **170** - **O** - **S** - **M1** - **L5** - **J1** - **F0** - **00** - **0**



*①:

I/O(NN): NPN/NPN
I/O(PP): PNP/PNP
I/O(NP): NPN/PNP
I/O(PN): PNP/NPN

00 不配短线	01 艾利特CS系列 优傲CB系列	新松 韩华A系列 优傲E系列	越疆CR系列 越疆Nova系列	02 遨博 03 大象	04 节卡 05 达明	06 珞石SR系列 珞石ER系列 07 越疆MG400	09 斗山A系列 10 斗山M系列	11 艾利特EC系列 12 大族 13 纽路麦卡	14 法奥 15 韩华HCR	16 众为创造UF xArm 17 珞石CR系列
----------------	-----------------------------	----------------------	--------------------	------------------------------	------------------------------	---	------------------------------------	---	---------------------------------	---

CGC-80-10

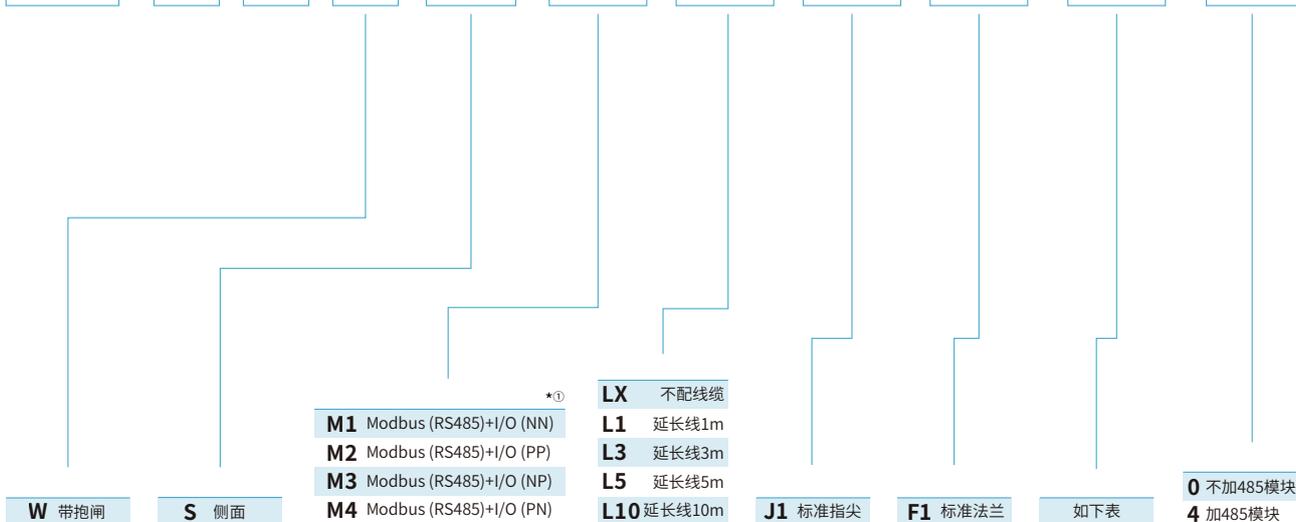
协作型对心电爪
Electric Collaborative Centric Gripper



选型方式

夹爪系列号 夹持力 行程 抱闸 出线方式 通讯协议 电缆配置 指尖选项 法兰选项 机器人短线 配置情况

CGC - **80** - **10** - **W** - **S** - **M1** - **L5** - **J1** - **F1** - **00** - **0**



*①:

I/O(NN): NPN/NPN
I/O(PP): PNP/PNP
I/O(NP): NPN/PNP
I/O(PN): PNP/NPN

00 不配短线	02 遨博	04 节卡	06 珞石SR系列 珞石ER系列	09 斗山A系列	11 艾利特EC系列	13 纽路麦卡	15 韩华HCR
	03 大象	05 达明	07 越疆MG400	10 斗山M系列	12 大族	14 法奥	16 众为创造UF xArm

技术参数

性能参数

夹持力(单侧)	20~80 N
单指行程	10 mm
最大推荐负载* ^②	1.5 kg
打开/闭合时间	0.5 s/0.5 s
位置重复精度	± 0.03 mm
运行噪音	< 50 dB
重量	1.5 kg
传动方式	精密行星减速器+齿轮齿条
尺寸	141 mm x 103 mm x 75 mm

运行环境

通讯协议	标配: Modbus RTU (RS485)、Digital I/O 选配: TCP/IP、USB2.0、CAN2.0A、PROFINET、EtherCAT * ^③
工作电压	24 V DC ± 10%
电流	0.5 A (额定) / 1.2 A (峰值)* ^④
额定功率	12 W
防护等级	IP 67
推荐使用环境	0~40°C, 85% RH 以下
符合国际标准	CE, FCC, RoHS



驱控内嵌
Build-in
Controller



夹持力可调
Gripping Force
Adjustable



位置可调
Position
Adjustable



速度可调
Speed
Adjustable



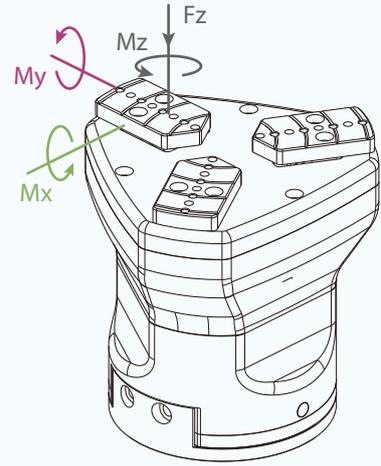
掉落检测
Drop
Detection



即插即用
Plug &
Play



自锁功能
Self-locking
Mechanism



垂直方向容许静负荷

Fz 200 N

负载允许力矩

Mx 2.5 N·m

My 2 N·m

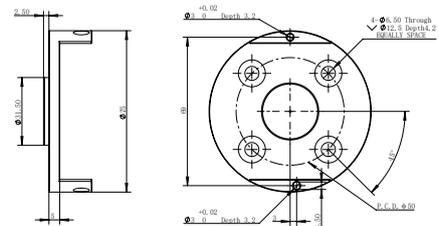
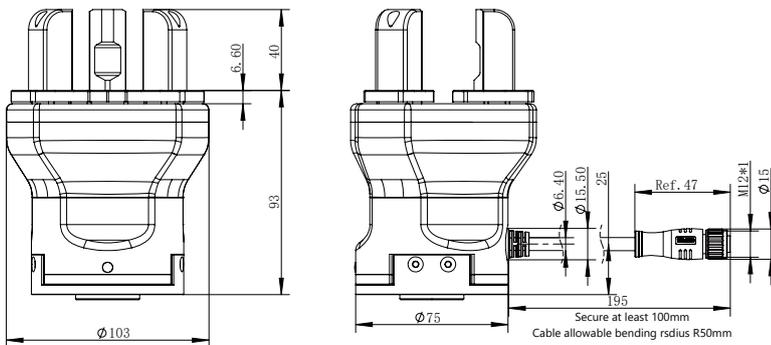
Mz 3 N·m

*^② 取决于抓取物体形状、接触面材料与摩擦力以及运动加速度等因素，抓取物体的重心偏移也会影响到负载，如有问题请咨询我们。

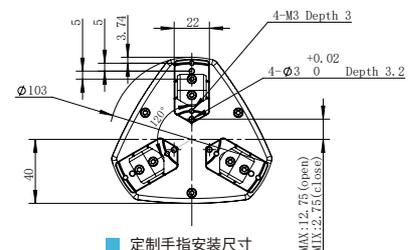
*^③ 采用选配的通讯协议，需外接通讯转换模块具体可咨询业务人员。

*^④ 选配电源时，请按峰值电流选配，若选电源电流过低，会导致产品无法正常工作。

技术尺寸图



■ 符合ISO 9409-1-50-4-M6的标准法兰
*如需定制法兰, 建议根据机器人安装孔位进行设计, 或联系我们



■ 定制手指安装尺寸